

MOTOTRBO 遥感遥测应用示例

功能：MOTOTRBO 手台遥控远程电灯 P1-电灯开
P2 电灯关

1.1 手台配置开关按键

1.1.1 配置对讲机按键 P1- '遥感遥测按钮 1'

P2- '遥感遥测按钮 2'

对讲机按钮			
		短按	长按
●	橙色按钮	监听	永久监听
●	侧边按钮1	区域选择	未分配
●	侧边按钮2	未分配	未分配
●	侧边按钮3	未分配	未分配
P1	前按钮1	遥感遥测按钮1	未分配
P2	前按钮2	遥感遥测按钮2	未分配

1.1.2 配置遥感遥测按钮发送操作命令

- '遥感遥测按钮 1' 配置为' 发送电压高命令'
- '遥感遥测按钮 2' 配置为' 发送电压低命令'
- 命令在当前信道的组 1 发送，远程的 VIO 端口为 '遥感遥测 VIO1'

遥感遥测							
功能	说明	操作	脉冲时间(毫秒)	模式	信道	呼叫	目标VIO
▶ 遥感遥测按钮1		发送电压高命令	200	数字	选定	组1	遥感遥测VIO 1
▶ 遥感遥测按钮2		发送电压低命令	200	数字	选定	组1	遥感遥测VIO 1
▶ 遥感遥测按钮3		无	200	无	选定	无	无
▶ 遥感遥测VIO 1		无	200	无	选定	无	无
▶ 遥感遥测VIO 2		无	200	无	选定	无	无
▶ 遥感遥测VIO 3		无	200	无	选定	无	无

1.2 远程遥控车载台配置

1.2.1 配置设备附件口，引脚 19 作为‘遥感遥测 VIO1’（与发送端对应），有效电平为‘低’。

GPIO 物理引脚

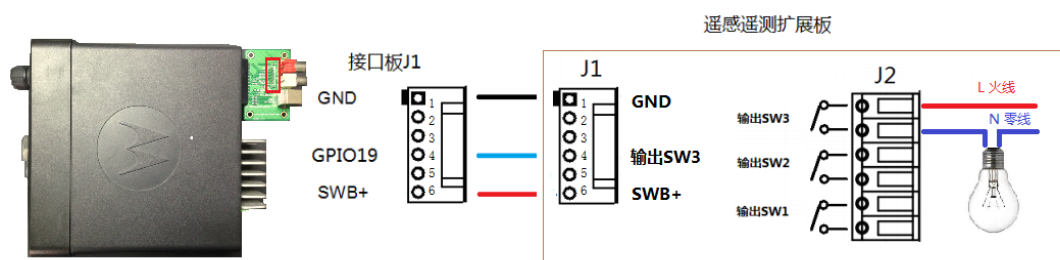
	功能	有效电平	去除抖动
引脚#17	未分配	低	<input type="checkbox"/>
引脚#19	遥感遥测 VIO 1	低	<input type="checkbox"/>
引脚#20	未分配	低	<input type="checkbox"/>
引脚#21	未分配	低	<input type="checkbox"/>
引脚#22	未分配	低	<input type="checkbox"/>
引脚#24	未分配	低	<input type="checkbox"/>
引脚#26	未分配	低	<input type="checkbox"/>

1.2.2 配置遥感遥测 VIO 功能

遥感遥测

	功能	说明	操作	脉冲时间(毫秒)	模式
▶	遥感遥测按钮1		无	200	无
	遥感遥测按钮2		无	200	无
	遥感遥测按钮3		无	200	无
	遥感遥测 VIO 1		电压高/低命令时	200	无
	遥感遥测 VIO 2		无	200	无
	遥感遥测 VIO 3		无	200	无
	遥感遥测 VIO 4		无	200	无
	遥感遥测 VIO 5		无	200	无

1.3 控制接线端



欢迎订阅 ‘MOTOROLA 通信先锋’



即时通信先锋